

**УДК 621.7.044**

**ОСОБЕННОСТИ КИНЕМАТИКИ ИМПУЛЬСНОГО  
ПРОЦЕССА ОБРАЗОВАНИЯ ВЫСОКОРЕСУРСНЫХ  
ЗАКЛЕПОЧНЫХ СОЕДИНЕНИЙ**

**Чистяк В.Г., канд. техн. наук**

*(г. Харьков, Украина)*

*Brought kinematics of process, mechanism of forming the join, evaluation of values of sagging a package and absorb energy of deforming under pulsed stave.*

Повышение качества широко применяемых в самолетостроении заклепочных соединений достигается не только благодаря рациональному конструктивно-технологическому членению планера самолета, но и совершенствованию конструкции крепежа, методов и средств выполнения соединений.

В отечественном и зарубежном авиастроении, например, все большее предпочтение отдается заклепкам с компенсаторами на их закладных головках. Такие заклепки обеспечивают существенное повышение ресурса и герметичности конструкций.

В условиях выполнения клепальных работ при стапельной сборке перспективным ручным инструментом могут быть импульсные клепальные молотки. Их применение оправдывается улучшением условий труда исполнителей, высоким и стабильным качеством, которое не зависит от опыта и квалификации клепальщиков [1].

Известно, что ресурс заклепочных соединений, их герметичность определяется в первую очередь величиной и равномерностью радиального натяга, создаваемого в отверстии (и в потайном гнезде) пакета склеиваемых деталей. При импульсной клепке на характер распределения и на величину создаваемого радиального натяга определяющее влияние оказывает кинематика процесса образования соединения [2].

Представим механизм образования соединения заклепкой с компенсатором при импульсной клепке схемой, показанной на рис. 1.

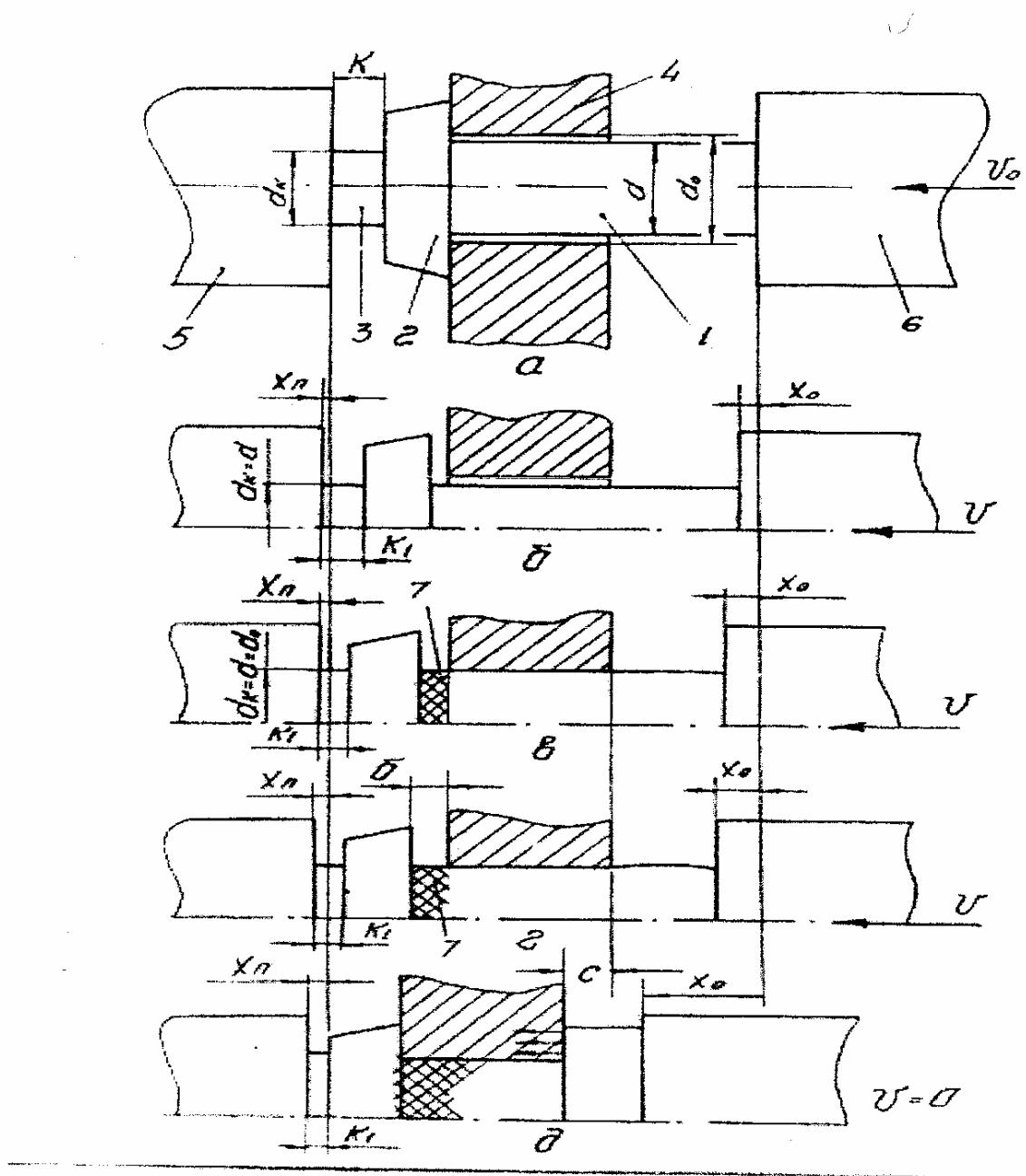


Рис. 1. Схема образования соединения заклепкой с компенсатором при импульсной клепке.

Заклепка 1 с выступающей закладной головкой 2, содержащей компенсатор 3, установлена в отверстии диаметром  $d_0$  пакета 4 склеиваемых деталей и удерживается поддержкой 5 (прямой способ клепки). Компенсатор условно представлен в виде цилиндра высотой  $k$  и диаметром  $d_k$ . Диаметр стержня заклепки  $d$  несколько превышает диаметр основания компенсатора  $d_k$ , контактирующего с рабочей поверхностью поддержки ( $d > d_k$ ). Это

соответствует конструкции большинства заклепок с компенсаторами и реальным условиям выполнения соединений.

В процессе клепки под действием технологического усилия  $P$  компенсатор 3 осаживается на величину ( $f=k-k_1$ ), а заклепка 1 и поддержка 5 приходят в движение. Если пренебречь силами контактного трения между торцевой поверхностью компенсатора 3 и рабочей поверхностью поддержки, а также деформационно-скоростным упрочнением, то стержень заклепки начнет осаживаться с момента, когда площадь контакта компенсатора с поддержкой станет равной площади поперечного сечения стержня (то есть условно при  $d_k=d$ , см. рис. 1, б). При этом заклепка 1 и поддержка 5 продолжают перемещаться, а пакет 4 сохраняет неподвижность. В результате последующей посадки стержня последний заполняет кольцевой зазор между стенкой отверстия пакета 4, компенсатор 3 также деформируется. На рис. 1, в показан момент, когда диаметр стержня заклепки равен диаметру отверстия, этой же величине (с учетом принятого выше допущения) равен и диаметр торцевой поверхности компенсатора ( $d=d_0=d_k$ ). В результате осадки компенсатора  $f=k-k_1$  и перемещения поддержки  $x_n$  в направлении удара заклепка к этому моменту времени переместилась относительно условно неподвижного пакета на величину

$$\delta = f + x_n = (k - k_1) + x_n \quad (1).$$

Назовем величину  $\delta$  наибольшего зазора под закладной головкой заклепки первоначальным зазором.

С момента, показанного на рис. 1, г, начинается формование замыкающей головки. При этом формирующаяся головка воздействует на пакет и перемещает его также в направлении удара. Скорость деформирующей заклепку обжимки импульсного молотка на несколько порядков выше скорости пришедшей в движение поддержки. В следствие этого пакет под воздействием усилия, передаваемого через замыкающую головку, «догоняет» закладную головку и зазор  $\delta$  уменьшается. Поддержка 5 и пакет 4 продолжают перемещаться, а компенсатор 3 осаживается. Часть материала стержня 7 заклепки под ее закладной головкой (см. рис. 1, в, г), образовавшаяся благодаря первоначальному зазору  $\delta$ , «вминается» в пакет 4, способствуя повышению в нем радиального натяга. К моменту завершения процесса клепки первоначальный зазор устраняется.

Из выражения (1) следует, что конструкция компенсатора (его осадка  $f=k-k_1$ ) определяет величину первоначального зазора  $\delta$  и, как показали исследования [3], в большей степени, чем перемещение поддержки  $X_n$ , определяемое ее массой. Непременным условием обеспечения качественного соединения при импульсной клепке высокоресурсных заклепок является

достаточная величина податливости (прогиба) пакета  $\epsilon$  (рис. 1, д). В случае недостаточной податливости пакета (или чрезмерно завышенных величин первоначальных зазоров) возможно частичное сохранение зазоров под закладными головками заклепок, что недопустимо. С другой стороны, для податливых пакетов при значительных величинах первоначальных зазоров  $\delta$  устранение последних будет сопровождаться остаточными деформациями пакета, его локальными поводками, «утяжинами» в зоне постановки крепежных точек. Деформация пакета также регламентируется определенными допусками на отклонение поверхности наружного контура клепаемого агрегата. Более того, так как осадка компенсатора и перемещение поддержки продолжаются и после момента максимального зазорообразования, то требует дополнительного прогиба пакета, то есть необходимо соблюдение условия  $\epsilon > \delta$ .

Таким образом, импульсный процесс образования заклепочного соединения представляет собой систему взаимодействия элементов: обжимка, заклепка с компенсатором, поддержка и пакет. В целях обеспечения качества соединения требуется исследование факторов, характера и предела влияния кинематики процесса.

Исследование прогибов пакета при импульсной клепке изложены в [2]. Подлежат исследованию влияние жесткости компенсатора, определяемое конструкцией заклепок (их типами: ЗПК, ЗВУКК, ЗУГ, ЗУК и др.) и поэтапных перемещений поддержки в  $X_{\Pi}$ , что является предметом дальнейших исследований.

## Литература

1. Чистяк В.Г., Савченко Н.Ф. Клепаные соединения и перспективы импульсных технологий их выполнения // Вісник інженерної академії України 2-а міжнародна наукова технічна конференція “Физические и компьютерные технологии в народном хозяйстве” – Харьков, ХГЭУ, 2000.
2. Чистяк В.Г. Особенности механизма образования соединений при импульсной клепке – Труды Одесского политехнического университета – Одесса, 2001 - вып.5. – С. 118-123.
3. Лепетюха В.С., Чистяк В.Г., Федосенко И.Г. Изучение процесса импульсной клепки с помощью сверхскоростной фоторегистрирующей установки СФР // Высокоскоростная обработка материалов давлением. – Харьков: ХАИ, 1982 – вып. 8. – С. 46-51.